

## Rapid Control Prototyping – Terminplan im SS 2019

Termin		VL	Ü	VL-Inhalt	Übungs-Inhalt
1	2.4	2 Ab	2 Fm,Nu	Einführung und Überblick	Einführung in Matlab/Simulink
2	9.4	2 He	2 Fm,Nu	Modellbildung	Physikalische Modellbildung
3	16.4	2 Ab	2 Fm,Nu		Ereignisdiskrete Modellbildung
4	23.4	2 He	2 Fm,Nu		Identifikation kontinuierlicher Systeme
5	30.4	2 Ab	2 Fm,Nu	Parametrische Verfahren	
6	7.5	2 Ab	0 Fm,Nu		
7	14.5	2 Ab	2 Fm,Nu	Nichtlineare Identifikation	
8	21.5	2 He	2 Fm,Nu	Regelungs-/ Steuerungsentwurf	Grundzüge Regelungsentwurf
9	28.5	2 He	2 Fm,Nu		Grundzüge des Steuerungsentwurfs
10	4.6	2 Ab	2 Fm,Nu	Simulation	Kontinuierliche und diskrete Simulation
11	18.6	2 He	2 Fm,Nu		MATLAB/SIMULINK vs. DYMOLA
12	25.6	2 He	2 Fm,Nu	Rapid Control Prototyping	RCP methodisch
13	2.7	2 He	4 Fm,Nu		RCP methodisch
14	9.7	2 Ab	4 Fm,Nu		RCP methodisch

$\Sigma$  28 30

### Bei Fragen wenden Sie sich bitte an:

Christian Framing  
C.Framing@irt.rwth-aachen.de  
Tel. 0241 / 80 - 27488

Eugen Nuss  
E.Nuss@irt.rwth-aachen.de  
Tel. 0241 / 80 - 28168